

Teachen verboten!



Integrated Measurement System



Roboterapplikationen

- Prozesstechnik
- Simulation
- Offline-Programmierung
- Roboterprogrammierung
- Roboterzellen

Industrielle

Bildverarbeitung

- Robot Vision
- Oberflächenprüfung
- Lageerkennung
- Objekterkennung
- Vollständigkeitskontrolle

Messtechnik Robotik

- Roboterkalibrierung
- Werkzeugvermessung
- Werkstückvermessung
- Präzise Applikationen
- Genauigkeitsprüfung



- 30 Spezialisten
- weltweite Kunden und Projekte
- Sitz im Kompetenzzentrum Neue Materialien in Bayreuth



Dieter Ladegast

- Geschäftsführer und Gesellschafter bei preccon
- Gesellschafter bei teconsult



Hartmut Lindner

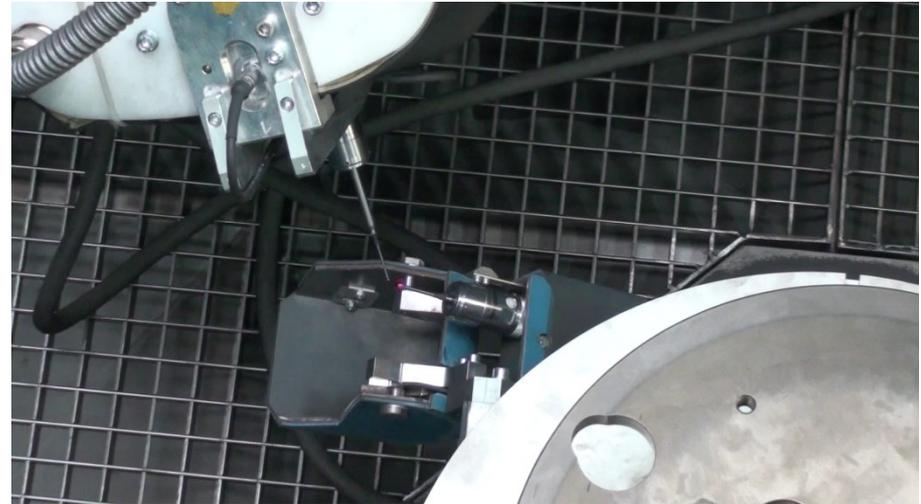
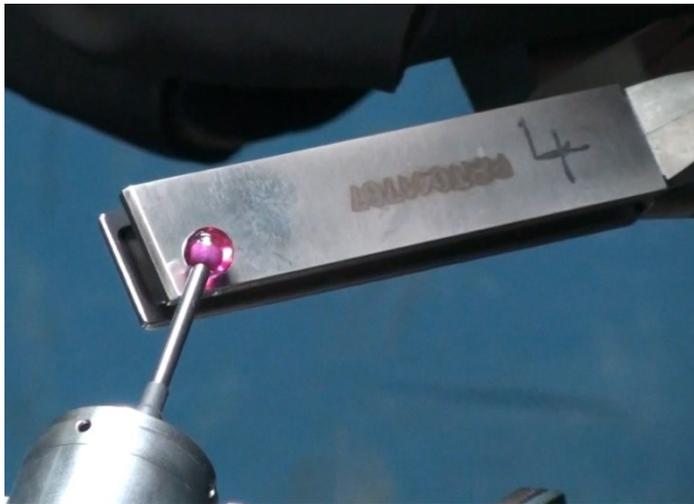
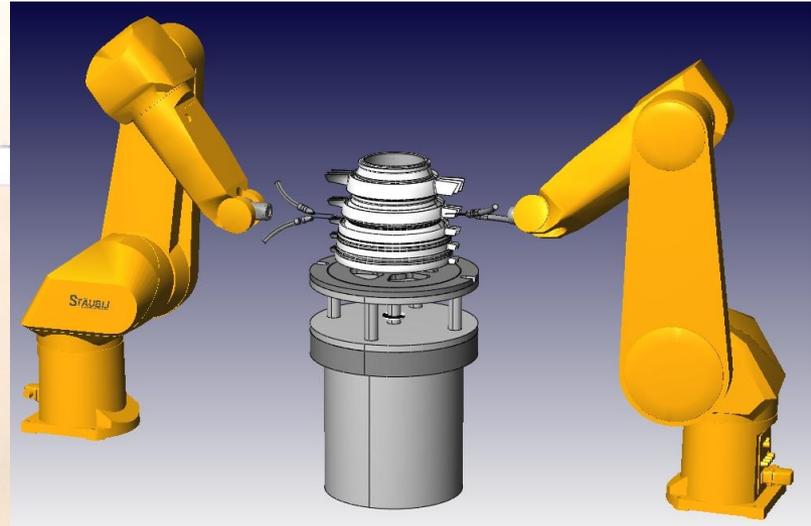
- Geschäftsführer und Gesellschafter bei preccon
- Prokurist und Gesellschafter bei teconsult



Jochen Bargfrede

- Geschäftsführer und Gesellschafter bei teconsult
- Seit 1998 in der F&E im Bereich Robotik tätig
- Mitarbeiter bei preccon von 2006 bis 2013

Einige realisierte Anwendungen



Strahlen von Blisk-Rotoren mit Robotern



ROSY, Robot Optimization SYstem

System zur Kalibrierung von Robotern.
Servicetool zur Kalibrierung der
Roboter im Feld.



IMS[®] Basisversion: Diagnose und Wiederherstellung



IMS[®] Basisversion: Diagnose und Wiederherstellung

- Das IMS[®] Integrated Measurement System ist ein permanent in der Roboterzelle verbleibendes Mess- und Kalibriersystem.
- Es dient der Qualitätssicherung von Produktionsprozessen durch kontinuierliche Überwachung von Robotern, Roboterwerkzeugen, Werkstücken und Vorrichtungen in der Roboterzelle.
- In der Basisversion kann eine Diagnose des Zustandes des Roboters und des Roboterwerkzeuges (TCP) durchgeführt werden.
- Optional ist eine Wiederherstellung des Roboters, der Roboterwerkzeuge, der Werkstücke und Vorrichtungen in der Roboterzelle möglich.



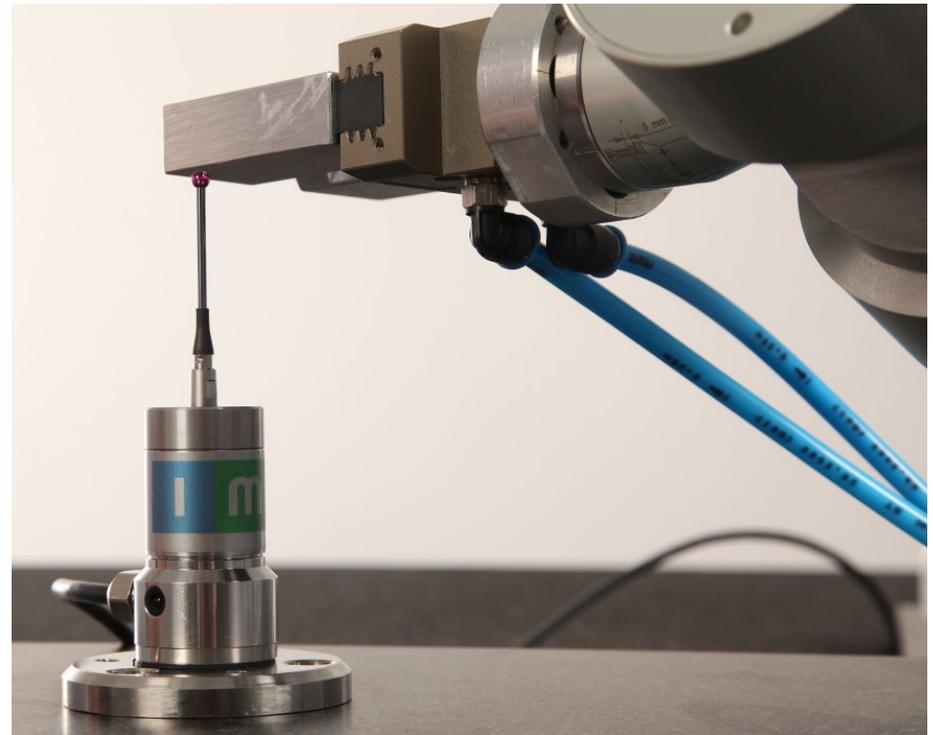
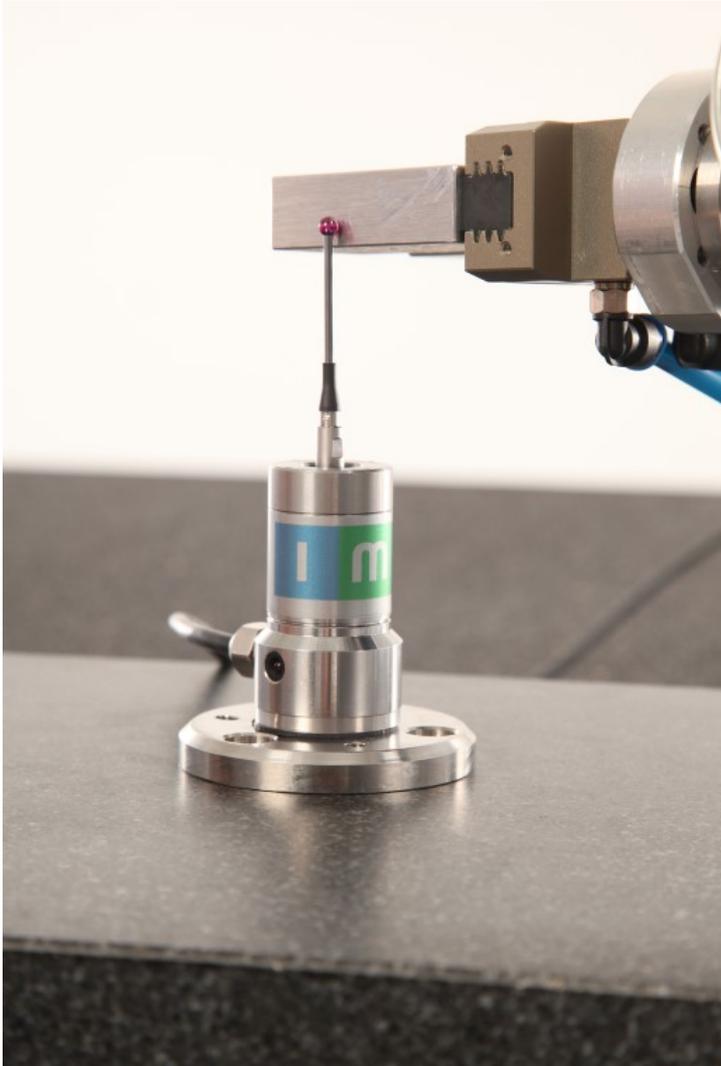
IMS[®] Basisversion: Diagnose und Wiederherstellung



- Wiederherstellung der Funktionsfähigkeit nach Kollision.
- Im Servicefall, beim Wechsel des Handgelenkes, Wechsel defekter Komponenten, oder Tausch des Roboters, kann eine schnelle Instandsetzung durch das IMS[®].
- IMS[®] ist sowohl für neu geplante Roboterzellen als auch für nachträgliche Installation in vorhandene Roboterzellen geeignet.

Modul: Werkzeugvermessung / TCP-Vermessung

Ermittlung der räumlichen Lage des
exakten TCP in bis zu 6 Freiheitsgraden.



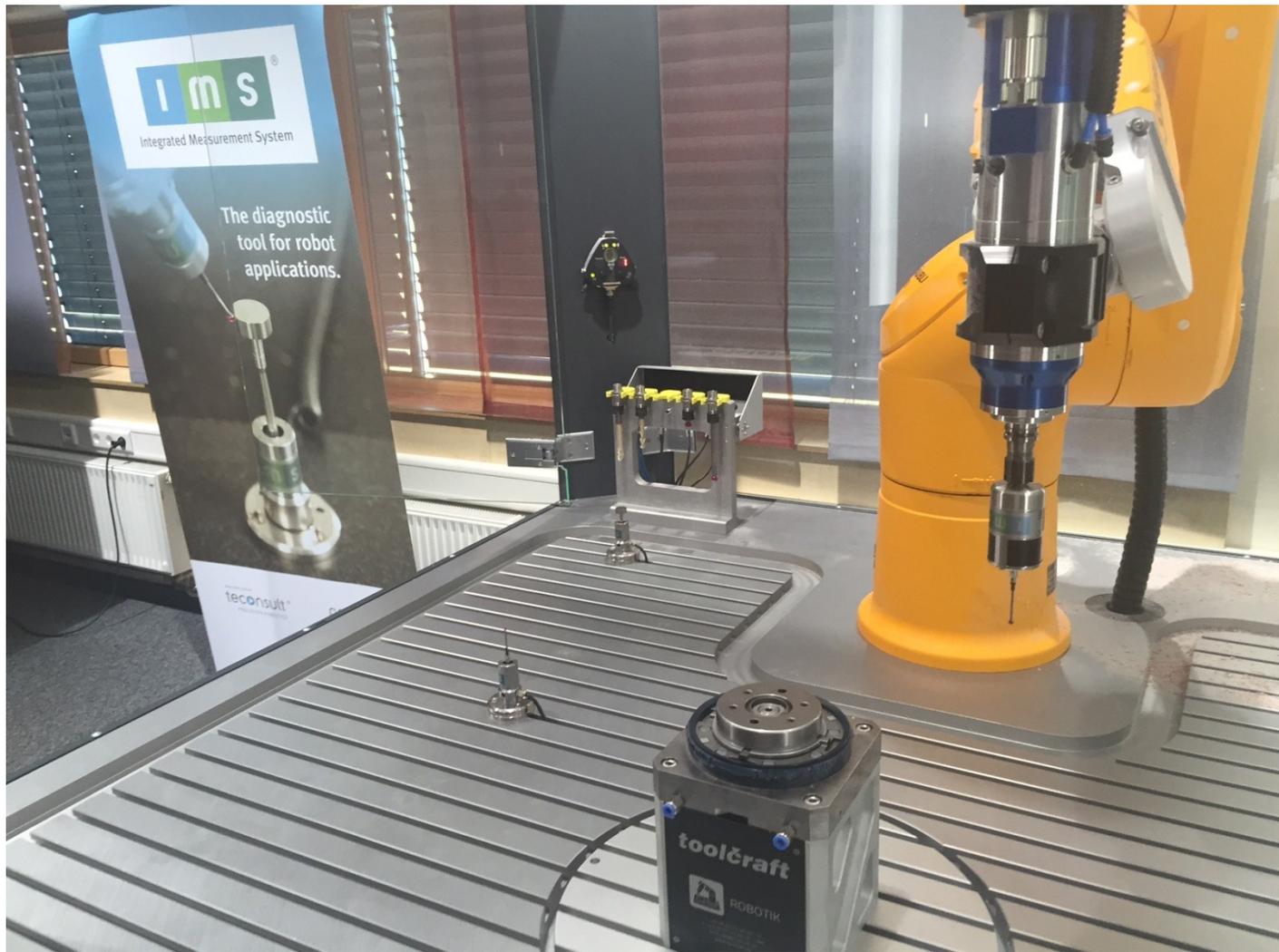
Modul: Werkstückvermessung / Einmessen der Vorrichtung



Ermittlung der räumlichen Lage des Werkstücks bezüglich des Roboterkoordinatensystems.



Modul: Einmessen externer Achsen



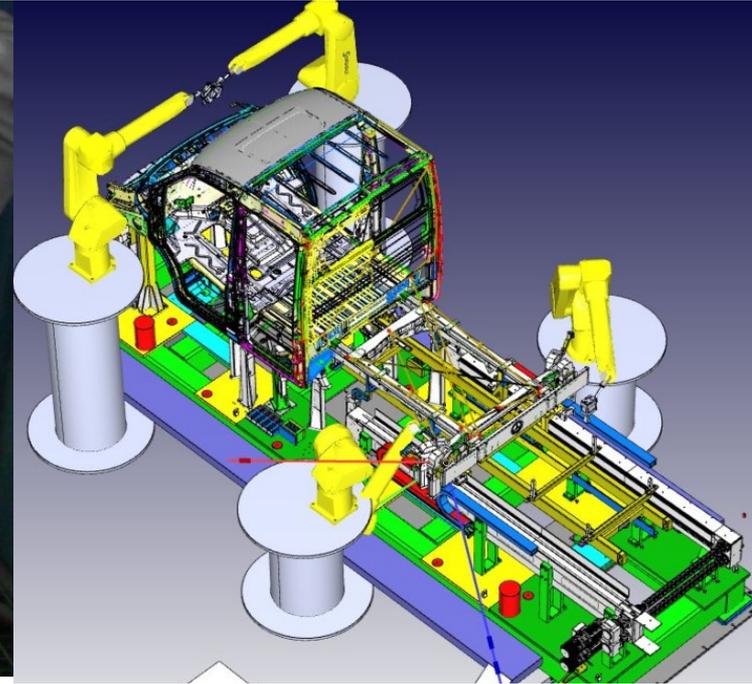
Ermittlung der räumlichen Lage externer Achsen
bezüglich des Roboterkoordinaten-systems

Modul: Absolutvermessung



Erfassung und Kompensation
geometrischer Abweichungen
des Robotermodelles.

Modul: Temperaturkompensation



Die kontinuierliche Ermittlung und Korrektur thermischer Einflüsse auf den Produktionsprozess. Ein Muss bei hochgenauen Roboterapplikationen



precon Robotics GmbH
Gottlieb-Keim-Str. 60
95448 Bayreuth
Tel. +49 921 50736 421
www.precon.com



teconsult GmbH precision robotics
Gottlieb-Keim-Str. 60
95448 Bayreuth
Tel. +49 921 50736 400
www.teconsult.de

- Wir bieten Ihnen einen umfassenden und kundenorientierten Support für eine bestmögliche Betreuung.
- Wir beraten Sie vor der Kaufentscheidung.
- Wir unterstützen Sie bei bzw. nach der Systemeinführung.
- Weiterhin bieten wir Systemintegrationen, Softwaresupport und Schulungen sowie die für die Weiterentwicklung des Systems erforderlichen Softwareupdates.